

数学及力学演習 L 第 6 回 (11/26) 解答

問題 1

$$y = \sum_{i=0}^n a_i x^i \text{ とおく。}$$

(1) $y' = 2y$ を解く。

$$\frac{dy}{dx} = \sum_{i=1}^n i a_i x^{i-1}$$

次数ごとに x の係数を比較すると

$$x^0 : 1a_1 = 2a_0$$

$$x^1 : 2a_2 = 2a_1 \dots$$

$$x^k : (k+1)a_{k+1} = 2a_k$$

$a_0 = 1$ とすると

$$\begin{aligned} a_{k+1} &= \frac{2}{k+1} a_k = \frac{2}{k+1} \frac{2}{k} a_{k-1} = \dots \\ &= \frac{2^{k+1}}{(k+1)!} (\times a_0) \end{aligned}$$

よって、一般解は $y = C_1 \sum_{k=0}^n \frac{(2x)^k}{k!} + y_s$

(y_s は特解)

一般解が求まったので、 y_s を求める。

次数ごとに x の係数を比較すると

$$x^0 : 1a_1 = 2a_0 + 1$$

$$x^1 : 2a_2 = 2a_1 + 1$$

$$x^2 : 3a_3 = 2a_2 \dots$$

$$x^k : (k+1)a_{k+1} = 2a_k$$

$a_0 = 1$ とすると、 $a_1 = 3, a_2 = \frac{7}{2}, \dots$

$$\begin{aligned} a_{k+1} &= \frac{2 \times 1}{(k+1)!} \frac{2^{k-1}}{1} \times a_2 \\ &= \frac{7 \cdot 2^{k-1}}{(k+1)!} \end{aligned}$$

よって、特解は $y_s = 1 + 3x + \sum_{k=2}^n \frac{7 \cdot 2^{k-2}}{k!} x^k$

これを上記一般解の y_s に代入。

(2) $y' = \frac{y}{x}$ を解く。

$$x^0 : 1a_1 = a_1 \Leftrightarrow a_1 \text{ は任意}$$

$$x^1 : 2a_2 = a_2 \dots$$

$$x^k : ka_k = a_k$$

(つまり、 $2 \leq i \leq k$ で $a_i = 0$)

よって、一般解は $y = C_1 x + y_s$

(注: C_1 には a_1 も含まれている)

一般解が求まったので、

$$y' = \frac{y}{x} + x \text{ の特解を求める。}$$

次数ごとに x の係数を比較すると

$$x^0 : 1a_1 = a_1 \Leftrightarrow a_1 \text{ は任意 (1 とする)}$$

$$x^1 : 2a_2 = a_2 + 1 \Leftrightarrow a_2 = 1$$

$$x^2 : 3a_3 = a_3 \dots$$

$$x^k : ka_k = a_k$$

(つまり、 $3 \leq i \leq k$ で $a_i = 0$)

よって、特解は $y_s = x + x^2$

これを上記一般解の y_s に代入。

(3) $(x^2 - 1)y'' + 2xy' - 2y = 0$ より、

$$(x^2 - 1) \sum_{i=2}^n i(i-1)a_i x^{i-2} + 2x \sum_{i=1}^n i a_i x^{i-1} -$$

$$2 \sum_{i=0}^n a_i x^i = 0$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=0}^n (i-1)(i+2)a_i x^i - \sum_{i=2}^n i(i-1)a_i x^{i-2} = 0$$

次数ごとに x の係数を比較すると

$$x^0 : (-1) \times 2 \times a_0 - 2 \times 1 \times a_2 = 0$$

$$x^1 : 0 \times 3 \times a_1 - 3 \times 2 \times a_3 = 0 \Leftrightarrow a_3 = 0 \dots$$

$$x^k : (k-1)(k+2)a_k - (k+2)(k+1)a_{k+2} = 0$$

$$\Leftrightarrow a_{k+2} = \frac{k-1}{k+1} a_k \quad (k+2 \neq 0)$$

ここで

$$a_3 = 0 \Rightarrow a_5 = 0 \Rightarrow \dots \text{ から}$$

$$a_{2m+1} = 0 \quad (m = 1, 2, \dots)$$

$$a_0 = 0, a_1 = 1 \text{ のとき}$$

$$a_0 = 0 \Rightarrow a_2 = 0 \Rightarrow \dots \text{ から}$$

$$a_{2m} = 0 \quad (m = 1, 2, \dots)$$

よって、このときの特解は $y_1 = x$

$$a_0 = 1, a_1 = 0 \text{ のとき}$$

$$k = 2m \text{ とすると、まず } a_2 = -1 \text{ で}$$

$$a_{2(m+1)} = \frac{2m-1}{2m+1} a_{2m} = \frac{2m-1}{2m+1} \frac{2m-3}{2m-1} a_{2(m-1)}$$

$$= \dots = \frac{1}{2m+1} a_2$$

$$= -\frac{1}{2m+1}$$

よって、このときの特解は

$$y_2 = 1 - x^2 - \sum_{m=2}^n \frac{x^{2m}}{2m+1}$$

一般解は、これら 2 つの特解の線形結合であり

$$y = C_1 y_1 + C_2 y_2$$

(4) $y'' + x^2 y' + 3xy = 0$ より、

$$\sum_{i=2}^n i(i-1)a_i x^{i-2} + x^2 \sum_{i=1}^n i a_i x^{i-1} +$$

$$3x \sum_{i=0}^n a_i x^i = 0$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=2}^n i(i-1)a_i x^{i-2} + \sum_{i=0}^n (i+3)a_i x^{i+1} = 0$$

次数ごとに x の係数を比較すると

$$x^0: 2 \times 1 \times a_2 = 0 \Rightarrow a_2 = 0$$

$$x^1: 3 \times 2 \times a_3 + 3 \times a_0 = 0$$

$$x^2: 4 \times 3 \times a_4 + 4 \times a_1 = 0 \dots$$

$$x^k: (k+2)(k+1)a_{k+2} + (k+2)a_{k-1} = 0 \Leftrightarrow$$

$$a_{k+2} = -\frac{1}{k+1} a_{k-1}$$

ここで

$$a_2 = 0 \Rightarrow a_5 = 0 \Rightarrow \dots \text{ から}$$

$$a_{3m+2} = 0 \quad (m = 1, 2, \dots)$$

$$a_0 = 0, a_1 = 1 \text{ のとき}$$

$$a_{3m} = 0$$

$$a_{3m+1} = -\frac{1}{3m} a_{3(m-1)+1} = \dots = \prod_{i=1}^m \left(-\frac{1}{3i}\right) a_1$$

$$= \frac{1}{\prod_{i=1}^m (-3i)}$$

よって、このときの特解は

$$y_1 = \sum_{m=1}^n \frac{1}{\prod_{i=1}^m (-3i)} x^{3m+1} + x$$

$$a_0 = 1, a_1 = 0 \text{ のとき}$$

$$a_{3m+1} = 0$$

$$a_{3m} = -\frac{1}{3m-1} a_{3(m-1)} = \dots$$

$$= \prod_{i=1}^m \left(-\frac{1}{3i-1}\right) a_0 = \frac{1}{\prod_{i=1}^m \{-3i-1\}}$$

よって、このときの特解は

$$y_2 = \sum_{m=1}^n \frac{1}{\prod_{i=1}^m \{-3i-1\}} x^{3m} + 1$$

一般解は、これら 2 つの特解の線形結合であり

$$y = C_1 y_1 + C_2 y_2$$

問題 2

$$(1) x_{k+1} = 0.6x_k + 0.2y_k$$

$$y_{k+1} = 0.4x_k + 0.8y_k$$

より、

$$\begin{pmatrix} x_{k+1} \\ y_{k+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0.6 & 0.2 \\ 0.4 & 0.8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_k \\ y_k \end{pmatrix}$$

すなわち

$$A = \begin{pmatrix} 0.6 & 0.2 \\ 0.4 & 0.8 \end{pmatrix}$$

$$(2) A = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$$

固有値を λ 、固有ベクトルを $\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}$ とすると

$$\lambda \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 3-\lambda & 1 \\ 2 & 4-\lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = O$$

$$\begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 \\ 2 & 4-\lambda \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \lambda = 5, 2$$

$\lambda = 5$ のとき

$$\begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = O \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$\lambda = 2$ のとき

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = O \Leftrightarrow \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

よって、

$$5A \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & \frac{2}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

(3)

$$\begin{aligned}
\begin{pmatrix} x_n \\ y_n \end{pmatrix} &= A \begin{pmatrix} x_{n-1} \\ y_{n-1} \end{pmatrix} = \dots = A^{n-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & (\frac{2}{5})^{n-1} \end{pmatrix} \times \\
&\quad \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \\
&= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1+2(\frac{2}{5})^{n-1} \\ 2-2(\frac{2}{5})^{n-1} \end{pmatrix} \\
&\xrightarrow{n \rightarrow \infty} \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

したがって、

(ジョギング人口):(非ジョギング人口) = 1:2
となる。

問題 3

$$X = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} e^{\lambda t} \text{ とおくと, } \dot{X} = \lambda \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} e^{\lambda t}$$

$$(1) \lambda \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 1 & -1 \\ -2 & -1 & -1 \\ 4 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} \lambda+4 & -1 & 1 \\ 2 & \lambda+1 & 1 \\ -4 & 2 & \lambda \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = O$$

$$\begin{vmatrix} \lambda+4 & -1 & 1 \\ 2 & \lambda+1 & 1 \\ -4 & 2 & \lambda \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \lambda = -1, -2$$

(ただし -2 は重解)

$\lambda = -1$ のとき

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ -4 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = O \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$\lambda = -2$ のとき

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 1 \\ -4 & 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = O \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(うち 1 本は非独立)

よって、

$$\begin{aligned}
y &= C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} e^{-t} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} e^{-2t} + \\
&\quad C_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} e^{-2t}
\end{aligned}$$

(他の 3 本を使っても同様に書ける)

$$(2) \lambda \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -3 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} \lambda-2 & -1 & 3 \\ 0 & \lambda-2 & 1 \\ 0 & 0 & \lambda-2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = O$$

$$\begin{vmatrix} \lambda-2 & -1 & 3 \\ 0 & \lambda-2 & 1 \\ 0 & 0 & \lambda-2 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \lambda = 2$$

(ただし 2 は 3 重解)

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = O \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ (縮退している)}$$

ジョルダン分解を考える。

$AP_2 = \lambda P_2 + P_1 \Leftrightarrow (A - \lambda E) P_2 = P_1$ より

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ (} v_1 \text{ は任意)}$$

$AP_3 = \lambda P_3 + P_2 \Leftrightarrow (A - \lambda E) P_3 = P_2$ より

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} \quad (v_1 \text{ は任意})$$

よって、

$$y = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} e^{2t} +$$

$$C_2 \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} t e^{2t} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} e^{2t} \right\} +$$

$$C_3 \left\{ \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} t^2 e^{2t} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} t e^{2t} + \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} e^{2t} \right\}$$

問題 4

(1) $A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & d \end{pmatrix}$ とすると、

$$|\lambda E - A| = \lambda^2 - (a+d)\lambda + ad - b^2 = 0$$

$$D = (a+d)^2 - 4(ad - b^2) = (a-d)^2 + 4b^2 \geq 0$$

判別式が 0 以上なので、固有値は実数となる。

(2) 固有値 (実数) を λ_1, λ_2 とする。

$$\lambda_1 = \lambda_2 \text{ のとき}$$

$$D = 0$$

$$\Leftrightarrow (a-d)^2 + 4b^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow a = d \text{ かつ } b = 0$$

よって

$$\begin{aligned} A &= \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & a \end{pmatrix} = aE \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

として分解することができる。

$$\lambda_1 \neq \lambda_2 \text{ のとき}$$

固有値が実数なので、固有値分解できる。

(3) A の固有値が正 $\Leftrightarrow -A$ の固有値が負

$-A$ の固有値を $\lambda_1 < 0, \lambda_2 < 0$ とすると

$$\mathbf{u}(t) = \begin{pmatrix} \alpha e^{\lambda_1 t} + \beta e^{\lambda_2 t} \\ \gamma e^{\lambda_1 t} + \delta e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix}, \text{ ただし}$$

$$\mathbf{u}(0) = \begin{pmatrix} \alpha + \beta \\ \gamma + \delta \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} &\|\mathbf{u}(t)\| - \|\mathbf{a}\| \\ &= \|\mathbf{u}(t)\| - \|\mathbf{u}(0)\| \\ &= \sqrt{(\alpha e^{\lambda_1 t} + \beta e^{\lambda_2 t})^2 + (\gamma e^{\lambda_1 t} + \delta e^{\lambda_2 t})^2} - \\ &\quad \sqrt{(\alpha + \beta)^2 + (\gamma + \delta)^2} \\ &\leq \sqrt{(\alpha + \beta)^2 + (\gamma + \delta)^2} - \\ &\quad \sqrt{(\alpha + \beta)^2 + (\gamma + \delta)^2} \\ &= 0 \end{aligned}$$

($\lambda_1 < 0, \lambda_2 < 0 \Rightarrow e^{\lambda_1 t} < 1, e^{\lambda_2 t} < 1$ に注意)

(厳密な証明)

$-A$ の固有値を λ とする。

$$\lambda^2 + (a+d)\lambda + (ad - b^2) = 0 \text{ より}$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{-(a+d) \pm \sqrt{D}}{2}$$

$$\begin{aligned} (\lambda E + A) \begin{pmatrix} v \\ w \end{pmatrix} = 0 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} \lambda + a & b \\ b & \lambda + d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v \\ w \end{pmatrix} = 0 \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} v \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -b \\ \lambda + a \end{pmatrix} \end{aligned}$$

より、

$$\mathbf{u}(t) = C_1 \begin{pmatrix} -b \\ \lambda_1 + a \end{pmatrix} e^{\lambda_1 t} + C_2 \begin{pmatrix} -b \\ \lambda_2 + a \end{pmatrix} e^{\lambda_2 t}$$

$$\begin{aligned} \|\mathbf{u}(t)\|^2 &= b^2 (C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t})^2 + \\ &\quad \{C_1 (\lambda_1 + a) e^{\lambda_1 t} + C_2 (\lambda_2 + a) e^{\lambda_2 t}\}^2 \\ &= C_1^2 (b^2 + (\lambda_1 + a)^2) e^{2\lambda_1 t} + \\ &\quad C_2^2 (b^2 + (\lambda_2 + a)^2) e^{2\lambda_2 t} + \\ &\quad C_1 C_2 (2b^2 + 2(\lambda_1 + a)(\lambda_2 + a)) e^{(\lambda_1 + \lambda_2)t} \end{aligned}$$

ここで

$$\begin{aligned} (\lambda_1 + a)(\lambda_2 + a) &= \left(\frac{a-d+\sqrt{D}}{2} \right) \left(\frac{a-d-\sqrt{D}}{2} \right) \\ &= \frac{(a-d)^2 - D}{4} \\ &= -b^2 \end{aligned}$$

よって

$$\|\mathbf{u}(t)\| = C_1^2 (b^2 + (\lambda_1 + a)^2) e^{2\lambda_1 t} + C_2^2 (b^2 + (\lambda_2 + a)^2) e^{2\lambda_2 t}$$

$$\begin{aligned} \|\mathbf{u}(0)\| &= \|\mathbf{a}\| \\ &= C_1^2 (b^2 + (\lambda_1 + a)^2) + C_2^2 (b^2 + (\lambda_2 + a)^2) \end{aligned}$$

$\lambda_1 < 0, \lambda_2 < 0 \Rightarrow e^{2\lambda_1 t} \leq 1, e^{2\lambda_2 t} \leq 1$ なので

$$\|\mathbf{u}(t)\|^2 \leq \|\mathbf{a}\|^2$$

がいえた。